# Formato para la implementación técnica de control de motores

Dynamixel.

## Elementos básicos

* Motor
* Conector del motor (cable)
* Alimentación
* Convertidor de comunicación USB
* Computadora
* Interfase de control

## Motor

Configuración básica del motor

* ID
* Velocidad de comunicación
* Rango de movimiento
* Velocidad de movimiento
* Torque límite

## Conector del motor (cable)

Configuración del conector (TTL)

Verificar los puertos de motor y su sentido de conexión

## Alimentación

### Vía fuente

### Vía adaptador

## Convertidor de comunicación USB

### USB Dynamixel

### Open CM

## Computadora

Sistema operativo Windows y un puerto usb

## Interfase de control

Dynamixel Wizard